

APPLICATION NOTE	AN-Lift-0008v110DE
Verwendung des Remote Control Channels mit Kollmorgen Liftsteuerung Typ MPK 400	

Inverter type	FRENIC Lift (LM1)
Software version	DCP3 (-4EA)
Required options	Not required
Related documentation	INR- SI47-1153a_FRENIC-Lift_DCP
Version	1.1.0
Author	Andreas Schader
Revised	Franz Rudolf Kniel (Kollmorgen)
Approved	David Bedford
Use	Public, Web
Date	11.09.08
Languages	German

1. Einleitung

Dieses Dokument beschreibt, wie sie FRENIC Lift über „Remote Control“ mittels DCP3 parametrieren können.

2. Vorbereitung

Stellen Sie sicher, dass y10 mit 5 (DCP3) parametriert ist (Werkseinstellung).
Schließen Sie das DCP3 Kabel der Steuerung an den RJ45 Port von FRENIC Lift an.

3. Erreichen des DCP3 Menus aus dem Startbildschirm der MPK400

Das DCP3 Remote Control Menu erreichen sie unter Verwendung folgender Abfolge aus dem Start Bildschirm der:

[OK] -> [↓] -> Einstellungen -> [OK] -> [↓] -> Regelung -> [OK] -> Fernparametrierung -> [OK]

4. Funktionstastenbelegung innerhalb des Menus

MPK400	FRENIC Lift Keypad TP-G1-ELS
<->	Reset
<↑>	UP
<↓>	DOWN
<OK>	FUNC/DATA
<+>	SHIFT

5. Durchführung des Auto-/ Pole Tunings mittels DCP3 (Software Versionen > 1221)

Schalten Sie die Fahrtüberwachung der MPK400 aus.

Stellen Sie die Steuerung auf Rückholungsbetrieb.

Stellen sie den Parameter P04 (für automatische Selbstoptimierung bei Asynchronmaschinen) auf 2 bzw. L03 (für Pollagenabgleich bei Synchronmaschinen) auf 1.

Starten Sie mittels Rückholung das Tuning.

Sobald das Tuning beendet ist, quittieren Sie dieses im Umrichter und stellen Sie die Fahrtüberwachung wieder her:

6. Verlassen des DCP3 Menus

Drücken Sie an der MPK die Taste <ESC> um das Menu zu verlassen.

Version	Changes applied	Date	Written	Checked	Approved
1.0.0	First release	05.09.08	A. Schader	Mr. Kniel	
1.1.0	Style changes	11.09.08	A. Schader	Mr. Kniel	D.Bedford